

---

# Report della Procedura FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559 n. 177025567 effettuata da Politecnico di Milano

## Sommario

Configurazione della Procedura .....	1
Partecipanti alla Procedura .....	3
Riepilogo Offerte .....	4
Aggiudicazione .....	4
Registro di controllo .....	5
Comunicazioni di Procedura .....	6

## Configurazione della Procedura

Questo capitolo contiene tutti i dettagli sulla configurazione della procedura.

### *Informazioni generali sulla Procedura*

<i>Id Procedura</i>	177025567
<i>Nome Procedura</i>	FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559
<i>Descrizione Procedura</i>	
<i>Codice Gara</i>	DIG_2023_RDA 95559
<i>Destinatari</i>	
<i>Codice CIG</i>	A038B15D0A
	No
<i>Num. Protocollo</i>	3166026
<i>Num. Protocollo Ente</i>	Non protocollata
<i>Num. Protocollo Esterno</i>	Non protocollata
<i>Num. Procedura Ente</i>	Numero di Procedura assente
<i>Codice CPV principale</i>	42990000-2 - Macchinari vari per impieghi speciali
<i>Inclusione delle offerte sopra la base d'asta:</i>	Le offerte sopra la base d'asta sono incluse

<i>Responsabile Unico del Progetto</i>	Laura Catellani
<i>Nome Ente</i>	Politecnico di Milano
<i>Informazioni sul tipo di Procedura</i>	
<i>Tipo di Procedura</i>	Affidamento diretto
<i>Somministrazione</i>	No, quantitativi ed o importi sono definiti
<i>Modalità offerta economica?</i>	Valore economico
<i>Base dell'asta</i>	44.000,00000 EUR
<i>Opzione proroga (mesi)</i>	-
<i>Opzione rinnovo (mesi)</i>	-
<i>Opzione rinnovo (importo)</i>	-
<i>Modalità di acquisizione</i>	Acquisto
<i>Mesi modalità di acquisizione</i>	1
<i>Informazioni sulle tempistiche della Procedura</i>	
<i>Data di avvio della Procedura</i>	mercoledì 6 dicembre 2023 10.05.13 CET
<i>Termine ultimo per la presentazione delle offerte</i>	giovedì 21 dicembre 2023 16.01.00 CET

### **Tabella 1. Requisiti della procedura**

<b>Nome</b>	<b>Descrizione</b>	<b>Tecnico / Informativo</b>	<b>Tipologia</b>	<b>Punteggio tecnico</b>	<b>Formato</b>	<b>Valori</b>
Dichiarazione di accettazione termini e condizioni	Il Concorrente dichiara di accettare integralmente la documentazione di gara, i relativi allegati e tutti i termini e le condizioni ivi previste.	Amministrativo	Vincolato a risposta singola			Dichiaro di accettare termini e condizioni
Documento di affidamento diretto firmato digitalmente per accettazione	Documento di affidamento diretto firmato digitalmente per accettazione	Amministrativo	Libero		Allegato	
PassOE	PassOE	Amministrativo	Libero		Allegato	

Nome	Descrizione	Tecnico / Informativo	Tipologia	Punteggio tecnico	Formato	Valori
DGUE	Documento di Gara unico Europeo (DGUE)	Amministrativo	Libero		Allegato	
Dichiarazioni integrative al DGUE	Dichiarazioni integrative al DGUE	Amministrativo	Libero		Allegato	
Patti d'integrità	Patti d'integrità del Politecnico di Milano	Amministrativo	Libero		Allegato	
Copia dell'ultimo rapporto periodico sulla situazione del personale maschile e femminile redatto ai sensi dell'articolo 46	Copia dell'ultimo rapporto periodico sulla situazione del personale maschile e femminile redatto ai sensi dell'articolo 46	Amministrativo	Libero		Allegato	
Condizioni generali di contratto	Condizioni generali di contratto	Amministrativo	Libero		Allegato	
Tracciabilità dei flussi finanziari	Conto_dedicato	Amministrativo	Libero		Allegato	
All.E Checklist	All. E - Checklist elementi di controllo principio DNSH	Amministrativo	Libero		Allegato	

## Partecipanti alla Procedura

Questo capitolo contiene tutti i dettagli sui partecipanti alla procedura.

**Tabella 2. Schede dei fornitori invitati alla trattativa**

<i>Ragione sociale</i>	ABB S.p.A.
<i>Login</i>	user_32058
<i>Indirizzo e-mail</i>	abbspa@legalmail.it
<i>P. IVA / Cod. Istat</i>	11988960156
<i>Indirizzo</i>	Via Vittor Pisani 16, 20124 MILANO (Italia)

<i>Numero telefono</i>	0106073720
------------------------	------------

## Riepilogo Offerte

Questo capitolo contiene i dettagli riguardanti tutte le offerte. Le offerte sono ordinate per data, ad incominciare dalla più recente.

**Tabella 3. Riepilogo delle offerte**

<i>Id Offerta</i>	1703002259060
<i>Num. Protocollo Ente</i>	Non protocollata
<i>Fornitore</i>	ABB S.p.A.
<i>Modalità di partecipazione</i>	Forma Singola
<i>Data</i>	martedì 19 dicembre 2023 17.10.59 CET
<i>Prezzo offerto</i>	44.000,00000 EUR
<i>Punteggio economico</i>	100,00
<i>Punteggio totale</i>	100,00

## Aggiudicazione

Questo capitolo contiene i dettagli riguardanti l'aggiudicazione della Procedura.

**Tabella 4. Responsabile Unico di Progetto**

<i>Nome</i>	Catellani Laura
<i>Login</i>	user_135782
<i>Società (P.IVA o Cod. ISTAT)</i>	Politecnico di Milano (04376620151)
<i>Indirizzo email</i>	pecdig@cert.polimi.it
<i>Num. telefono</i>	0223992702

**Tabella 5. Fornitore a cui è stata aggiudicata la procedura.**

<i>Nome</i>	ABB S.p.A.
<i>Login</i>	user_32058
<i>Società (P.IVA o Cod. ISTAT)</i>	ABB S.p.A. (11988960156)
<i>Indirizzo email</i>	abbspa@legalmail.it

<i>Num. telefono</i>	0106073720
<i>Commento all'aggiudicazione</i>	si procede all'aggiudicazione definitiva

## Registro di controllo

Questo capitolo contiene l'elenco degli eventi riguardanti la Procedura, ordinati per data, dal più recente al meno recente.

**Tabella 6. Registro di controllo**

<b>Data</b>	<b>Oggetto</b>	<b>Testo</b>
lunedì 15 aprile 2024 14.34.39 CEST	Chiusura Proposta di Aggiudicazione	L'aggiudicazione provvisoria della procedura FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559 (ID#177025567) è stata completata. La graduatoria è ora disponibile.
lunedì 15 aprile 2024 14.34.07 CEST	Proposta di Aggiudicazione	La fase di valutazione del Mercato FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559 (ID 177025567) è stata completata. La graduatoria provvisoria è ora disponibile.
venerdì 1 marzo 2024 11.21.24 CET	Apertura buste economiche	La apertura delle buste economiche della procedura FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559 (ID 177025567) è iniziata.
venerdì 1 marzo 2024 11.21.18 CET	Offerta Amministrativa accettata	La Busta Amministrativa (ID 1703002259060) della Procedura FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559 (ID 177025567) è stata accettata con la seguente motivazione: .
martedì 6 febbraio 2024 10.58.39 CET	La Firma Digitale su offerta è accettata	La Firma Digitale dell'offerta del fornitore user_32058 sulla Procedura con ID 177025567 è stata accettata, con la seguente motivazione: .
giovedì 21 dicembre 2023 16.01.00 CET	Termine ultimo per la presentazione delle offerte	È decorso il termine ultimo per la presentazione delle offerte per

<b>Data</b>	<b>Oggetto</b>	<b>Testo</b>
		la procedura FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559 (ID 177025567).
martedì 19 dicembre 2023 17.10.59 CET	Invio Offerta	L'offerente ABB S.p.A. ha inviato con successo un'offerta nel Mercato FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559 (ID 177025567).
lunedì 11 dicembre 2023 14.55.02 CET	“Posticipo termini di gara” - termine originario: giovedì 14 dicembre 2023 16.01.00 CET	La stazione appaltante Politecnico di Milano per la procedura 177025567 ha posticipato il termine ultimo per la presentazione delle offerte, il nuovo termine per la presentazione delle offerte è giovedì 21 dicembre 2023 16.01.00 CET
mercoledì 6 dicembre 2023 10.05.26 CET	Inizio fase di presentazione delle offerte dell'Asta	Si è aperta la fase di pubblicazione sul Mercato FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559 (ID 177025567).
mercoledì 6 dicembre 2023 10.05.13 CET	Inizio Processo	Benvenuto al Mercato FORNITURA DI UN ROBOT IRB 14000 – YuMi Dual Arm, controllore e FlexPendant per il Laboratorio di Industria 4.0. RDA 95559 (ID 177025567). Le tempistiche del Mercato (nel Vostro fuso orario) sono disponibili nel dettaglio del Mercato.

## Comunicazioni di Procedura

Questo capitolo contiene l'elenco delle comunicazioni della procedura inviate e spedite dall'utente che ha richiesto il report.

Non è stata inviata né ricevuta alcuna comunicazione dalla procedura.