



**POLITECNICO**  
MILANO 1863

**DIPARTIMENTO DI  
SCIENZE E TECNOLOGIE  
AEROSPAZIALI**

Il Responsabile Gestionale

Decreto Rep. n° .....Prot. n° .....

Data.....

Titolo.....Classe.....

UOR.....

**Visto** il D.Lgs. 18 aprile 2016, n. 50 “Codice dei contratti pubblici”;

**Visto** il D.L. 16 luglio 2020, n. 76 recante “Misure urgenti per la semplificazione e l’innovazione digitali (Decreto Semplificazioni)” convertito in Legge 11 settembre 2020, n. 120 e modificato con D.L. 31 maggio 2021, n. 77 “Governance del Piano nazionale di ripresa e resilienza e prime misure di rafforzamento delle strutture amministrative e di accelerazione e snellimento delle procedure (Decreto Semplificazioni ‘bis’)” convertito in Legge 29 luglio 2021, n. 108;

**Visto** il D. Lgs. 30 marzo 2001, n. 165 recante “Norme generali sull’ordinamento del lavoro alle dipendenze delle amministrazioni pubbliche”, e successive modificazioni;

**Vista** la Legge 30 dicembre 2010, n. 240 “Norme in materia di organizzazione delle università, di personale accademico e reclutamento, nonché delega al Governo per incentivare la qualità e l’efficienza del sistema universitario”, e successive modificazioni;

**Vista** la Legge 28 dicembre 2015, n. 208 recante “Disposizioni per la formazione del bilancio annuale e pluriennale dello Stato” (Legge di stabilità 2016) ed in particolare l’art. 1 comma 510;

**Visto** l’art. 59 punto 2 del Regolamento di Amministrazione Finanza e Contabilità del Politecnico di Milano vigente, sulle funzioni dei dirigenti in merito all’autorizzazione a contrarre;

**Visto** il Regolamento per l’affidamento di contratti per l’acquisto di beni e servizi sotto soglia di rilevanza comunitaria o tramite procedura negoziata senza previa pubblicazione di un bando di gara del Politecnico di Milano;



**POLITECNICO**  
MILANO 1863

**Viste** le Linee Guida n. 4, di attuazione del Decreto Legislativo 18 aprile 2016, n. 50 dell'Autorità Nazionale Anticorruzione;

**Viste** le Linee guida ANAC n. 3/2016 recanti "Nomina, ruolo e compiti del Responsabile Unico del Procedimento per l'affidamento di appalti e concessioni";

**Visto** il **Grant Agreement (GA) N. 831969** fra la Clean Aviation Joint Undertaking e il consorzio RoCS, coordinato dal Politecnico di Milano, con cui è finanziata la realizzazione della **JTI-CS2-2018-CfP08-FRC-01-19: Certification by Simulation for Rotorcraft Flight Aspects (CSRFA)** della Commissione Europea sulla certificazione mediante simulazione per gli aspetti di volo degli aeromobili ad ala rotante nell'ambito del progetto EU - HORIZON 2020 (Rotorcraft Certification by Simulation) - CUP D48D18000090006;

**Visto** l'emendamento **AMD-831969-18** firmato il 23 Marzo 2023 con cui è stato assegnato al Politecnico di Milano il ruolo di realizzatore del prototipo del simulatore di volo necessario alla realizzazione del progetto;

**Considerato** che tra gli obiettivi del progetto vi è la definizione di un processo di simulazione di volo virtuale per la realizzazione certificative di velivoli ad ala rotante al fine di stabilire – in collaborazione con l'industria e le autorità di regolamentazione – le caratteristiche che un ambiente di simulazione di volo virtuale deve avere per essere adeguato a dimostrare la conformità agli standard di aeronavigabilità, in modo più sicuro, più economico ed efficace rispetto a quello che si potrebbe ottenere attraverso attuali procedure di test di volo;

**Tenuto conto** tra le finalità che il progetto si propone di realizzare vi è lo sviluppo, in accordo con l'autorità di regolamentazione, di linee guida che definiscano la parte della base di certificazione che potrebbe essere sostituita o integrata dalla simulazione di volo, nonché le metriche e la metodologia per valutare la fedeltà del cueing del modello di simulazione e del simulatore di volo, oltre alla realizzazione prototipo di un simulatore di volo che sia adeguato a svolgere i compiti richiesti con il livello di accuratezza prestabilito e ad un costo limitato rispetto a quelli degli attuali simulatori di volo addestrativi di livello D;

**Considerato** che per realizzare gli obiettivi sopra descritti si rende necessario l'acquisto di una piattaforma di movimento su cui montare un simulacro di cabina di



**POLITECNICO**  
MILANO 1863

elicottero per poter realizzare un simulatore che risponda ai requisiti stabiliti dal progetto RoCS ossia una piattaforma mobile a sei assi da utilizzare per un prototipo di simulatore del volo per elicotteri basato sulla realtà virtuale;

**Considerato** che l'importo totale posto a base di gara ammonta a € 62.950,00 esente IVA ai sensi dell'art. 72 D.P.R. 633/1972;

**Visto** il DD Rep. 3672/2023 Prot. 80205/2023 del 03/04/2023 con cui è stato modificato il programma biennale degli acquisti di Beni e Servizi prevedendo, tra gli altri, l'inserimento della procedura per l'acquisto della "Realizzazione del prototipo di simulatore di volo per elicotteri - progetto EU RoCS";

**Visto**, pertanto, il "Programma biennale degli acquisti di Beni e Servizi ex art. 1 comma 505 della Legge stabilità 2016)" per il biennio 2023-2024 approvato con deliberazione del Consiglio di Amministrazione del Politecnico di Milano n. 202212200054 del 20/12/2022, come modificato dal DD Rep. 3672/2023 di cui sopra, che prevede la necessità di acquistare la "Realizzazione del prototipo di simulatore di volo per elicotteri - progetto EU RoCS - CUP D43C22001180001" per il Politecnico di Milano - CUI F80057930150202300135" per un importo posto a base d'asta stimato in € 76.860,00 IVA compresa, pari a € 63.000,00 al netto di IVA;

**Considerato** che la presente iniziativa non viene suddivisa in lotti funzionali in quanto i prodotti richiesti sono riferiti ad un'unica tipologia merceologica;

**Considerato** che non sono previsti oneri per la sicurezza per rischi da interferenza trattandosi di mera fornitura;

**Visto** che per la fornitura in oggetto non è disponibile alcuna convenzione CONSIP attiva o in attesa d'attivazione;

**Vista** la lettera di richiesta di acquisto allegata alla presente a firma del Prof. Giuseppe Quaranta, Responsabile Scientifico del progetto, in cui viene individuato come affidatario l'operatore economico Wearable Robotics S.r.l., unico rivenditore italiano del produttore Motion Systems;

**Considerato** che nella lettera sopracitata i prodotti costruiti dalla società Motion Systems sono indicati come gli unici in possesso delle caratteristiche richieste e in grado di essere perfettamente compatibili con la cabina già realizzata e disegnata per il prototipo di simulatore per certificazione previsto dal progetto RoCS, nonché fornita di un software di controllo compatibile con le simulazioni in VR/XR;



**POLITECNICO**  
MILANO 1863

**Considerato** di esentare l'affidatario dal rilascio della garanzia ai sensi dell'art. 103 co. 11 D.lgs. 50/2016 in quanto trattasi di affidamento diretto all'unico rivenditore sul territorio italiano in grado di fornire il bene necessario, prodotto da un fornitore di comprovata solidità;

**Considerato** che la procedura sarà svolta tramite il sistema telematico messo a disposizione dalla centrale regionale Lombardia SINTEL di A.R.I.A. Regione Lombardia come previsto dalla Legge 27 dicembre 2006, n. 296 art.1 c.450;

**Considerato** che l'affidatario, come previsto dall' art. 83 del D.Lgs. 50/2016, dovrà dimostrare di essere in possesso del seguente requisito di idoneità professionale:

- Iscrizione nel registro tenuto dalla Camera di commercio industria, artigianato e agricoltura oppure nel registro delle commissioni provinciali per l'artigianato per attività coerenti con quelle oggetto della presente procedura di gara;

#### **DECRETA**

ai sensi dell'art. 1, comma 2, lett. a) del DL 16 luglio 2020, n. 76 convertito in Legge 11 settembre 2020, n. 120 e modificato con DL 31 maggio 2021, n. 77 di affidare all'operatore economico Wearable Robotics S.r.l. la fornitura di "piattaforma mobile a sei assi da utilizzare per un prototipo di simulatore del volo per elicotteri basato sulla realtà virtuale" per un importo massimo pari a € 62.950,00 esente IVA ai sensi dell'art. 72 D.P.R. 633/1972;

di imputare gli oneri al codice di progetto Q3E8RUEU00, ROCS - CLEANSKY 2 - PROPOSAL 831969 - QUARANTA;

di esentare l'affidatario dal rilascio della garanzia definitiva ai sensi dell'art. 103 co. 11 D.lgs. 50/2016;

di nominare Responsabile del Procedimento il Prof. Giuseppe Quaranta.

Il Responsabile Gestionale

(Ing. Andrea Milanese)

*Firmato digitalmente ai sensi della normativa vigente*