



POLITECNICO

MILANO 1863

Dati Protocollo

| | |
|----------------------|--|
| N° Protocollo | 2018 III/13 N. 0067494 |
| Data | 06/07/2018 |
| Repertorio | Decreti 4889/2018 |
| UOR-RPA | PDOC - Servizio gestione personale docente |
| RPA | 312882 - EFTIMIADI ENRICO |
| Firmatario | 245105 - SORRENTINO RAFFAELE |

Dati Provvedimento

| | |
|--------------------|---|
| Id | 29761 |
| Destinatari | 551509 - BILLO FEDERICA 559540 - PUGNI ROSSELLA 643620 - TRIMIGLIOZZI BARBARA |
| Oggetto | D.D. approvazione atti - assegno di ricerca-ROBOTICA COLLABORATIVA PER APPLICAZIONI DI MOVIMENTAZIONE -PROG. REG. LOMBARDIA SMART4CPPS ID 236789/PIANIFICAZIONE DEL MOTO E SICUREZZA NELLA ROBOTICA COLLABORATIVA PER APPLICAZIONI DI MOVIMENTAZIONE.Codice Procedura 2018_ASSEGNI_DEIB_34. |



POLITECNICO
MILANO 1863

**AREA RISORSE UMANE E
ORGANIZZAZIONE**
Servizio Gestione Personale
Docente

EE/fb

- VISTA la Legge 09.05.1989, n. 168, "Istituzione del Ministero dell'università e della ricerca scientifica e tecnologica", e successive modificazioni;
- VISTA la Legge 07.08.1990, n. 241, "Nuove norme in materia di procedimento amministrativo e di diritto di accesso ai documenti amministrativi", e successive modificazioni;
- VISTA la Legge 30.12.2010, n. 240, "Norme in materia di organizzazione delle università, di personale accademico e reclutamento, nonché delega al Governo per incentivare la qualità e l'efficienza del sistema universitario", e in particolare l'art. 22 "Assegni di ricerca";
- VISTO il Decreto legge del 31.12.2014 n. 192, "Proroga di termini previsti da disposizioni legislative" convertito con modificazioni dalla Legge del 27.02.2015, n. 11, e in particolare l' art. 6, comma *2bis*;
- VISTO il Regolamento per il conferimento di assegni per lo svolgimento di attività di ricerca su programmi di ricerca autofinanziati emanato con D.R. n. 667/AG del 28 febbraio 2011, e successivamente modificato con DD.RR. nn. 2471 del 02.10.2012, 3455 del 13.10.2014, 4674 del 19.12.2014, 2013 del 30.04.2015, 3398 del 29.07.2016 e 8268 del 20.12.2017;
- VISTO il Decreto del Ministro dell'Istruzione, dell'Università e della Ricerca del 09.03. 2011 n. 102, "Importo minimo assegni di ricerca - articolo 22, Legge 30.12.2010, n. 240";
- VISTO il Codice di Comportamento dei dipendenti del Politecnico di Milano, emanato con D.R. del 26.06.2014, n. 2131, ed in particolare il co. 3 dell'art. 2, "Ambito di applicazione";
- VISTO il bando emesso dal DIPARTIMENTO DI ELETTRONICA, INFORMAZIONE E BIOINGEGNERIA di indizione della selezione pubblica per il conferimento di posti n. 1 per lo svolgimento di attività di ricerca a tempo determinato per la durata di 12 mesi nell'ambito del programma di ricerca denominato "ROBOTICA COLLABORATIVA PER APPLICAZIONI DI MOVIMENTAZIONE -PROG. REG. LOMBARDIA SMART4CPPS ID 236789/PIANIFICAZIONE DEL MOTO E SICUREZZA NELLA ROBOTICA COLLABORATIVA PER APPLICAZIONI DI MOVIMENTAZIONE/2018_ASEGNI_DEIB_34";
- VISTO il Decreto Direttoriale rep. n. 4469 prot. n. 61483 del 21/06/2018 con il quale è stata nominata la Commissione Giudicatrice della predetta selezione pubblica;
- VISTI gli atti relativi all'espletamento della selezione medesima,

DECRETA

ART. 1 Sono approvati gli atti della selezione pubblica per il conferimento di posti n. 1 per lo svolgimento di attività di ricerca a tempo determinato per la durata di 12 mesi nell'ambito del programma di ricerca denominato "ROBOTICA COLLABORATIVA PER APPLICAZIONI DI MOVIMENTAZIONE -PROG. REG. LOMBARDIA SMART4CPPS ID 236789/PIANIFICAZIONE DEL MOTO E SICUREZZA NELLA ROBOTICA COLLABORATIVA PER APPLICAZIONI DI MOVIMENTAZIONE/2018_ASSEGNI_DEIB_34";

ART. 2 A seguito di quanto disposto all'art. 1 è stato dichiarato vincitore, sotto condizione dell'accertamento dei requisiti prescritti:

Dott. BAZZI DAVIDE

IL DIRETTORE GENERALE
(Ing. Graziano Dragoni)
f.to Raffaele Sorrentino

Firmato digitalmente ai sensi del CAD - D.Lgs 82/2005 e s. m. e i., art. 21 c.1-2

SELEZIONE PUBBLICA PER L'ATTIVAZIONE DI N. 1 ASSEGNI PER LO SVOLGIMENTO DI ATTIVITÀ DI RICERCA A TEMPO DETERMINATO DELLA DURATA DI MESI 12 PRESSO IL DIPARTIMENTO DI ELETTRONICA, INFORMAZIONE E BIOINGEGNERIA - SSD ING-INF/04 - AUTOMATICA – CODICE PROCEDURA 2018/ASSEGNI_DEIB34_2018 NELL'AMBITO DEL PROGRAMMA DI RICERCA DENOMINATO:

ROBOTICA COLLABORATIVA PER APPLICAZIONI DI MOVIMENTAZIONE -PROG. REG. LOMBARDIA SMART4CPPS ID 236789/PIANIFICAZIONE DEL MOTO E SICUREZZA NELLA ROBOTICA COLLABORATIVA PER APPLICAZIONI DI MOVIMENTAZIONE/2018_ASSEGNI_DEIB_34

Allegato n. 4

GRADUATORIA DI MERITO

| CRITERI | Pertinenza dei titoli di studio con il programma di ricerca oggetto della selezione | Coerenza del profilo complessivo del candidato rispetto ai contenuti del programma di ricerca oggetto della selezione | Attinenza delle pubblicazioni, delle tesi e dei prodotti scientifici presentati con il programma di ricerca oggetto della selezione | Colloquio inteso ad accertare l'attitudine alla ricerca del candidato | Totale |
|--------------|---|---|---|---|--------|
| BAZZI Davide | 10 | 15 | 6 | 55 | 86 |

LA COMMISSIONE

Prof. PAOLO ROCCO Professore Ordinario (Presidente)

Prof. GIANNI FERRETTI Professore Ordinario (Componente)

Dott. ANDREA MARIA ZANCHETTIN Ricercatore (Componente)